(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-223554

(P2000-223554A)

(43)公開日 平成12年8月11日(2000.8.11)

(51) Int.Cl.7

酸別記号

FΙ

テーマコード(参考)

HO1L 21/68

H01L 21/68

L 5F031

審査請求 未請求 請求項の数6 OL (全 5 頁)

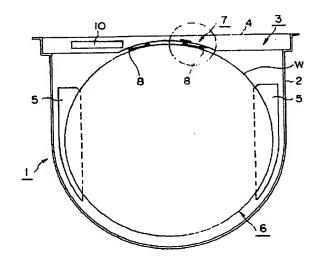
(21)出願番号	·特願平11-19132	(71) 出頭人 000002059
(22) 出願日	平成11年1月27日(1999.1.27)	神鋼電機株式会社 東京都江東区東陽七丁目2番14号 (72)発明者 村田 正直
	,	三重県伊勢市竹ヶ鼻町100番地 神鋼電機 株式会社伊勢事業所内
		(72)発明者 高岡 俊志 三重県伊勢市竹ヶ鼻町100番地 神鋼電機 株式会社伊勢事業所内
		(74)代理人 100064908 弁理士 志賀 正武 (外8名)
		Fターム(参考) 5F031 CA02 DA01 DA08 EA06 JA02 JA08 JA19 JA23

(54)【発明の名称】 ウエーハキャリア

(57)【要約】

[課題] **蓋体を開けることなくウエーハの収納状態を** 検知する。

【解決手段】 開閉自在な蓋体4を有し、内部にウエーハWを収納するウエーハキャリア1であって、ウエーハ Wを検知するウエーハ検知手段7をウエーハキャリア1内に設けた。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 開閉自在な蓋体を有し、内部にウエーハ を収納するウエーハキャリアであって、

前記ウエーハを検知するウエーハ検知手段が前記ウエー ハキャリア内に設けられ、前記蓋体が閉じている際にも 前記キャリア外から前記ウエーハの存在を検知できると とを特徴とするウエーハキャリア。

【請求項2】 請求項1記載のウエーハキャリアにおい

前記内部には、前記ウエーハを収納するスロットが複数 10 形成され、

前記ウエーハ検知手段は、前記複数のスロットのそれぞ れに対応して設けられることを特徴とするウエーハキャ

【請求項3】 請求項1または2記載のウエーハキャリ アにおいて、

前記ウエーハ検知手段は、弾性変形可能な弾性部材と、 該弾性部材が前記ウエーハに当接して弾性変形したとき に電気的に導通する導通部とを備えることを特徴とする ウエーハキャリア。

【請求項4】 請求項3記載のウエーハキャリアにおい

前記ウエーハ検知手段は、前記蓋体に設けられているこ とを特徴とするウエーハキャリア。

【請求項5】 請求項3または4記載のウエーハキャリ アにおいて、

前記ウエーハ検知手段には、電磁波を介して電力が伝送 されるととを特徴とするウエーハキャリア。

【請求項6】 請求項1または2記載のウエーハキャリ アにおいて、

前記ウエーハ検知手段には、非接触センサが用いられる ことを特徴とするウエーハキャリア。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、半導体デバイス製 造に用いられるウエーハを収納するウエーハキャリアに 関するものである。

[0002]

【従来の技術】一般に、ウエーハを半導体製造装置(ブ ロセスツール)で処理する場合、それぞれがウエーハを 40 キャリア外からキャリア内のウエーハの存在を検知する 収納可能なスロットを上下方向に複数(例えば25ヶ 所) 有するウエーハキャリアを装置にセットし、搬送装 置がこのウエーハキャリアから所定のウエーハを取り出 して装置側へ搬送している。

【0003】との種のウエーハキャリアとしては、ウエ ーハを密閉状態に収納すると共に、開閉自在な蓋体を有 する、いわゆるポッド型ウエーハキャリアが提供されて いる。このポッド型ウエーハキャリアでは、ウエーハの 搬入・搬出時以外は蓋体を閉じているので、もし、座の 多い環境に置いてもキャリア内に侵入する塵埃を大幅に 50 【0012】請求項3記載のウエーハキャリアは、請求

低減することができる。

【0004】ところで、上記のウエーハキャリアからウ エーハを装置側へ搬送する際には、ウエーハキャリアを 装置にセットした状態でキャリア内に収納されたウエー ハの有無状態を検知する必要がある。そこで、上記ポッ ド型ウエーハキャリアの場合、蓋体を取った後にレーザ 光等を用いたセンサーをスロットに沿って上下方向に走 査する、いわゆるマッピングを行うことにより、ウエー ハの収納状態を検知していた。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上述し たような従来のウエーハキャリアには、以下のような問 題が存在する。ウエーハを処理する部分が半導体製造装 置の奥側に設けられる場合、ウエーハキャリアは装置に セットされた位置から処理部近傍へ搬送されるが、搬送 後にマッピングを行って異常を検知すると再度ウエーハ キャリアをセット位置へ搬送しなければならず、時間の 無駄になってしまう。

【0006】そのため、マッピングはウエーハキャリア 20 を装置にセットした位置で行う必要があるが、この場 合、ウエーハキャリアの蓋体を開閉するための開閉器お よび開閉場所がキャリアセット位置、処理部近傍の双方 に必要になってしまうばかりでなく、蓋体を開いてもキ ャリア内に塵埃が侵入しないようにキャリアセット位置 も高度にクリーン状態を維持しなければならないという 問題があった。

【0007】本発明は、以上のような点を考慮してなさ れたもので、蓋体を開けることなくウエーハの収納状態 を検知することができるウエーハキャリアを提供するこ 30 とを目的とする。

[0008]

【課題を解決するための手段】上記の目的を達成するた めに本発明は、以下の構成を採用している。請求項1記 載のウエーハキャリアは、開閉自在な蓋体を有し、内部 にウエーハを収納するウエーハキャリアであって、前記 ウエーハを検知するウエーハ検知手段を前記ウエーハキ ャリア内に設けたことを特徴とするものである。

【0009】従って、本発明のウエーハキャリアでは、 蓋体が閉じているときにでもウエーハ検知手段により、 ことができる。

【0010】請求項2記載のウエーハキャリアは、請求 項1記載のウエーハキャリアにおいて、前記内部には、 前記ウエーハを収納するスロットが複数形成され、前記 ウエーハ検知手段は、前記複数のスロットのそれぞれに 対応して設けられることを特徴とするものである。

【0011】従って、本発明のウエーハキャリアでは、 ウエーハが収納されているかどうかを複数のスロット毎 に検知することができる。

項1または2記載のウエーハキャリアにおいて、前記ウエーハ検知手段は、弾性変形可能な弾性部材と、該弾性部材が前記ウエーハに当接して弾性変形したときに電気的に導通する導通部とを備えることを特徴とするものである。

【0013】従って、本発明のウエーハキャリアでは、内部にウエーハが収納されているときには弾性部材がウエーハに当接することにより弾性変形して、導通部が電気的に導通するのでウエーハの存在を検知することができる。また、ウエーハが収納されていないときには、弾 10性部材が弾性変形せず、導通部が導通しないのでウエーハが収納されていないと検知することができる。

【0014】請求項4記載のウエーハキャリアは、請求項3記載のウエーハキャリアにおいて、前記ウエーハ検知手段は、前記蓋体に設けられていることを特徴とするものである。

[0015]従って、本発明のウエーハキャリアでは、 蓋体を閉じたときに弾性部材の弾性回復力によりウエー ハを付勢して押さえることができる。

【0016】請求項5記載のウエーハキャリアは、請求 20 項3または4記載のウエーハキャリアにおいて、前記ウエーハ検知手段には、電磁波を介して電力が伝送されることを特徴とするものである。

【0017】従って、本発明のウエーハキャリアでは、 電波や赤外線等の電磁波を介して、ウエーハキャリアに 接触することなくウエーハ検知手段に電力を供給するこ とができる。

【0018】請求項6記載のウエーハキャリアは、請求項1または2記載のウエーハキャリアにおいて、前記ウエーハ検知手段には、非接触センサが用いられることを 30 特徴とするものである。

[0019]従って、本発明のウエーハキャリアでは、 ウエーハに接触することなくウエーハの有無を検知する ことができる。

[0020]

【発明の実施の形態】以下、本発明のウエーハキャリアの実施の形態を、図1ないし図3を参照して説明する。図3は、ウエーハキャリア1の外観斜視図である。ウエーハキャリア1は、内部にウエーハWを収納するものであって、平面視略U字形状を有する函体2と、図1に示 40 すように、函体2の開口部3側に設けられた蓋体4とから構成されている。

[0021] 函体2の内部には、ウエーハWの両側を一対で下方から支持する支持部5.5が鉛直方向に一定間隔をあけて複数設けられており、この支持部5.5の上方空間がウエーハWを収納するためのスロット6とされている。

【0022】蓋体4は、正面視略矩形形状を有し、函体 2の開□部3に対して離間、接近自在、且つ上下方向に 移動することにより開□部3を開閉する構成になってい 50

る。蓋体4の裏面側、すなわち面体2の内部に臨む側の面には、ウエーハ検知スイッチ(ウエーハ検知手段) 7、7が複数のスロット6のそれぞれに対応するように配設されている。

【0023】各ウエーハ検知スイッチ7は、対応するスロット6にウエーハWが収納されているかどうかを検知するものであって、図2に示すように、蓋体4からスロット6へ向けて突出するバネ部材(弾性部材)8と、表面がバネ部材8の先端の球体8aに対向するように蓋体4に埋設された接点(導通部)9とから構成されている

[0024]バネ部材8は、バネ材等の弾性変形可能な材料で構成されており、その先端部は、蓋体4が開口部3を閉塞し、且つウエーハWがスロット6に収納されたときに該ウエーハWと干渉する位置に突出している。また、バネ部材8は、スロット6毎にウエーハWの中心に対して対称になるように対で配設されている。接点9は、バネ部材8が弾性変形したときに該バネ部材8の球体8aに接触して電気的に導通するものである。

【0025】また、図1に示すように、蓋体4には、カード状(例えば、1 Cカード)のキャリア側制御装置1 0が設けられている。キャリア側制御装置10は、図4 に示すように、半導体製造装置11に固定された固定側 制御装置12から電波(電磁波)を受けるとともに、ウエーハ検知スイッチ7が検知した結果を固定側制御装置 12へ送信するようになっている。

[0026] 固定側制御装置12は、半導体製造装置11のウエーハキャリアセット位置近傍に配置され、キャリア側制御装置10に対して電波を介して電力を伝送するともに、キャリア側制御装置10が電波で出力する検知結果を受信する構成になっている。

【0027】上記の構成のウエーハキャリアの作用について以下に説明する。まず、蓋体4を開いて予め複数のスロット6に所定のウエーハWを収納しておく。次に、開口部3の下方から蓋体4を上方へ移動させた後に、函体2へ接近する方向へ移動させることにより、開口部3を閉塞する。

【0028】 これにより、ウエーハWが収納されたスロット6に対応するバネ部材8は、図2中実線で示すように、ウエーハWに当接して弾性変形する。そして、バネ部材8の先端に形成された球体8 aが接点9に接触してこれらが電気的に導通する。また、ウエーハWが収納されていないスロット6に対応するバネ部材8は、図2中二点鎖線で示すように弾性変形せず、したがって接点9とも導通しない。

[0029] 続いて、ウエーハキャリア1を半導体製造 装置のウエーハキャリアセット位置にセットする。これ により、ウエーハ検知スイッチ7には、駆動用の電力が 固定側制御装置12からキャリア側制御装置10を経て 電波を介して伝送される。同時に、ウエーハ検知スイッ

チ7からは、バネ部材8と接点9との導通状態から検知 される検知結果、すなわちスロット6毎のウエーハ♥の 有無状態がキャリア側制御装置10を経て固定側制御装 置12へ送信される。

【0030】固定側制御装置12は、受信した電波から ウエーハキャリア1内のウエーハWの収納状態を検知 し、検知結果が所定通りであればウエーハキャリア1が 半導体製造装置11の処理部近傍へ搬送されるように指 令を出す。一方、検知結果が所定通りでない場合には、 固定側制御装置12は例えば、警報を発する。

【0031】本実施の形態のウエーハキャリアでは、内 部に配設されたウエーハ検知スイッチ7がウエーハ♥を 検知するとともに、検知結果をウエーハキャリア1と離 間して配置された固定側制御装置12に電波を介して出 力するので、蓋体4を開いてマッピングを行うことなく ウエーハWの有無を検知することができる。また、この ウエーハ検知スイッチ7が、複数のスロット6毎に設け られているので、ウエーハ♥を複数枚収納可能なウエー ハキャリア1であってもスロット6毎に容易にウエーハ Wの有無を検知することができる。

[0032]また、ウエーハ検知スイッチ7において は、バネ部材8の弾性変形により機械的にウエーハ₩の 有無を検知しているので、該ウエーハWを確実に検知す ることができる。そして、ウエーハ検知スイッチ7が蓋 体4に設けられているので、蓋体4を閉塞したときにバ ネ部材8の弾性回復力を付勢力としてウエーハ₩を押さ えることができ、別途ウエーハ押さえ機構を設ける必要 がなくなる。さらに、このバネ部材8をウエーハ♥の中 心に対して対称に配置してあるので、ウエーハ♥が支持 部5.5に対して多少位置がずれても確実に押さえると 30 とができる。

【0033】加えて、ウエーハ検知スイッチ7が駆動す るための電力を固定側制御装置12から電波により伝送 しているので、ウエーハキャリア1に電源を設ける必要 がなく、ウエーハキャリア1の軽量化および簡素化が実 現するとともに、ウエーハキャリア1に配線を施す必要 もないので、外観性に関しても良好に仕上げることがで きる。

【0034】なお、上記実施の形態において、ウエーハ 検知スイッチ7をバネ部材8と接点9からなる構成とし 40 たが、これに限られることなく、例えば、図5に示すよ うに、導通部としてスイッチレバー13aを有するスイ ッチ13を用い、弾性変形したバネ部材8がスイッチレ バー13aを押すことによってスイッチ13が導通する ような構成や、静電容量型、超音波式、光学式等の近接 センサや透過型センサ等の光電式センサを用いる構成で あってもよい。この場合、ウエーハ₩を非接触で検知で きるので、検知時にパーティクルの発生を抑止すること ができる。

検知スイッチ7が駆動するための電力を固定側制御装置 12から電力を介して伝送する構成としたが、これに限 定されるものではなく、赤外線等の他の電磁波でもよ く、また、ウエーハキャリア1に電池や太陽電池等の電 **源を内蔵させるような構成でもよい。さらに、ウエーハ** ₩の有無状態の検知結果も電波で固定側制御装置12に 出力する構成としたが、光を用いても良いし、半導体製 造装置11のウエーハキャリアセット位置にウエーハキ ャリアと結合するコネクタを設け、このコネクタを介し 10 て固定側制御装置12に検知結果を出力する構成であっ てもよい。

[0036]

[発明の効果]以上説明したように、請求項1に係るウ エーハキャリアは、ウエーハ検知手段がウエーハキャリ ア内に設けられ、蓋体が閉じている際にもウエーハを検 知できる構成となっている。これにより、このウエーハ キャリアでは、蓋体を開くことなくウェーハの収納状態 を検知することができ、したがってキャリアセット位置 に別途開閉器および開閉場所等を設ける必要がなくなり 20 半導体製造装置の簡素化が実現するという優れた効果が 得られる。

【0037】請求項2に係るウエーハキャリアは、ウエ ーハ検知手段が複数のスロットのそれぞれに対応して設 けられる構成となっている。これにより、このウエーハ キャリアでは、ウエーハを複数枚収納した際にも容易且 つ確実にウエーハの有無を検知できるという効果が得ら

【0038】請求項3に係るウエーハキャリアは、ウエ ーハ検知手段が弾性変形可能な弾性部材と、弾性部材が 弾性変形したときに電気的に導通する導通部とを備える 構成となっている。これにより、このウエーハキャリア では、機械的にウエーハの有無を検知できるので、ウエ ーハを確実に検知できるという優れた効果を奏する。

【0039】請求項4に係るウエーハキャリアは、ウエ ーハ検知手段が蓋体に設けられる構成となっている。と れにより、このウエーハキャリアでは、蓋体を閉塞した ときに弾性部材の弾性回復力を付勢力としてウエーハを 押さえることができ、別途ウエーハ押さえ機構を設ける 必要がなくなるという効果が得られる。

【0040】請求項5に係るウエーハキャリアは、電磁 波を介してウエーハ検知手段に電力が伝送される構成と なっている。これにより、このウエーハキャリアでは、 軽量化および簡素化が実現するとともに、ウエーハキャ リアに配線を施す必要もなく、外観性に関しても良好に 仕上げることができるという効果が得られる。

【0041】請求項6に係るウエーハキャリアは、ウエ ーハ検知手段に非接触センサが用いられる構成となって いる。これにより、このウエーハキャリアでは、ウエー ハに接触することなくウエーハを検知できるので、検知 [0035]また、上記実施の形態において、ウエーハ 50 時にパーティクルの発生を抑止することができるという

効果が得られる。

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の実施の形態を示す図であって、内部 にウエーハ検知スイッチが配設されたウエーハキャリア の断面平面図である。

【図2】 同ウエーハ検知スイッチの要部の詳細図であ る。

【図3】 同ウエーハキャリアの外観斜視図である。

【図4】 同ウエーハキャリアが半導体製造装置のウエ ーハキャリアセット位置近傍に配置された側断面図であ 10 13 スイッチ (導通部)

*【図5】 本発明のウエーハキャリアを構成するウエー ハ検知スイッチの別の実施の形態を示す詳細図である。 【符号の説明】

- 1 ウエーハキャリア
- 4 蓋体
- 6 スロット
- 7 ウエーハ検知スイッチ(ウエーハ検知手段)
- 8 バネ部材 (弾性部材)
- 9 接点(導通部)

【図1】 【図2】 【図3】 [図4] 【図5】